

LEÇON 0

Mise en place de l'environnement de développement --

arduino IDE

Mais...

enfin.....

C'est quoi l'IDE Arduino?

<http://www.elegoo.com>

L'IDE Arduino :

En tant que logiciel open source, l'IDE Arduino, basé sur l'environnement de développement Processing, est un environnement de développement intégré officiellement lancé par Arduino.

Dans la partie suivante, chaque mouvement du véhicule est contrôlé par le programme, il est donc nécessaire d'installer et de configurer correctement ce dernier. En utilisant l'IDE Arduino, il suffit d'écrire le code du programme et de le téléverser sur l'Arduino. **Le programme indiquera alors à l'Arduino ce qu'il doit faire.**

Alors, où peut-on télécharger l'IDE Arduino ?

ÉTAPE 1:

Passez à

<https://www.arduino.cc/fr/Main/>

[Software](#)

et trouvez la page ci-dessous.

La version disponible sur ce site est habituellement la dernière version, et la version actuelle peut être plus récente que la version de l'image.



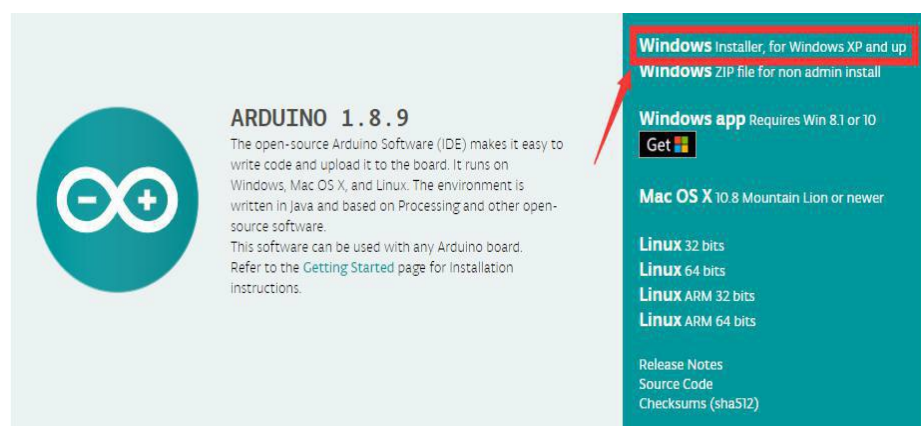
ÉTAPE 2:

Téléchargez le logiciel de développement adapté au système d'exploitation de votre ordinateur. Prenez Windows par exemple.

Prenons Windows comme exemple.

Si vous êtes macOS, veuillez-vous référer à la partie lui étant dédiée.

Vous pouvez l'installer à l'aide du package d'installation EXE.



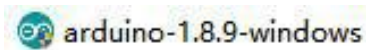
Voici la mise en œuvre des procédures d'installation.

Appuyez sur "Windows Installer"

ÉTAPE 3:

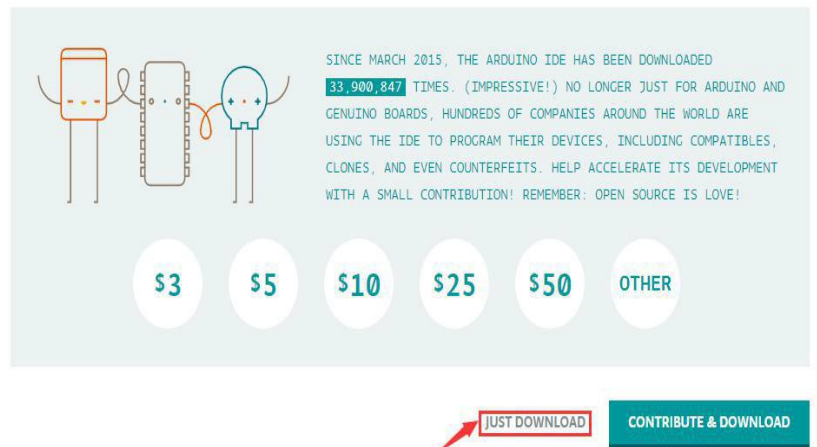
Appuyez sur le bouton "**JUST
DOWNLOAD**" pour télécharger le logiciel.

Descargar archivo:



Contribute to the Arduino Software

Consider supporting the Arduino Software by contributing to its development. (US tax payers, please note this contribution is not tax deductible). [Learn more on how your contribution will be used.](#)



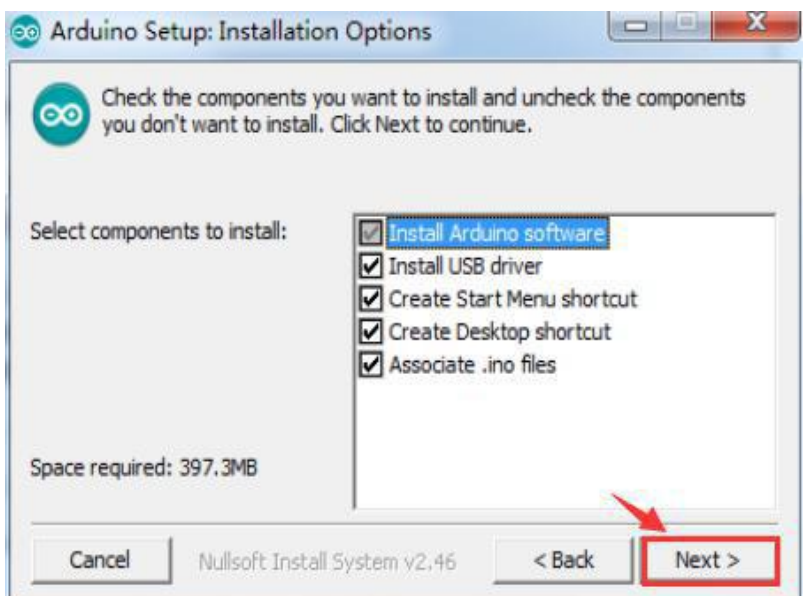
ÉTAPE 4:

Ceux-ci sont disponibles dans les outils que nous fournissons, et les versions de nos outils sont les derniers en date lorsque ce cours a été réalisé.

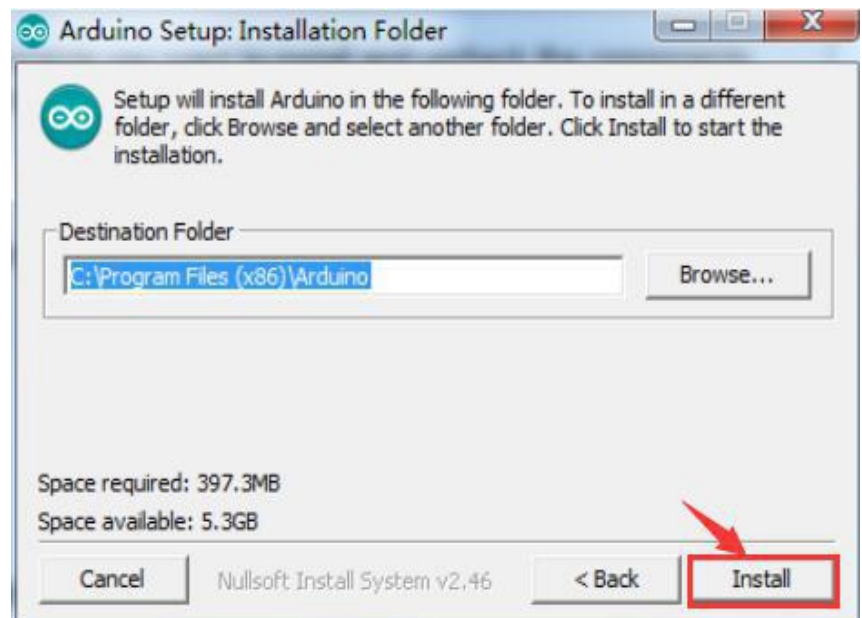


Cliquer sur **I Agree**.

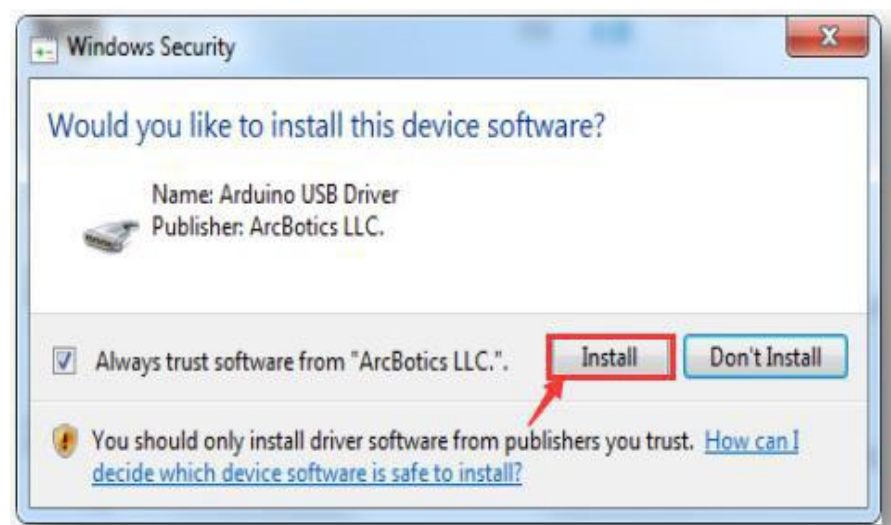
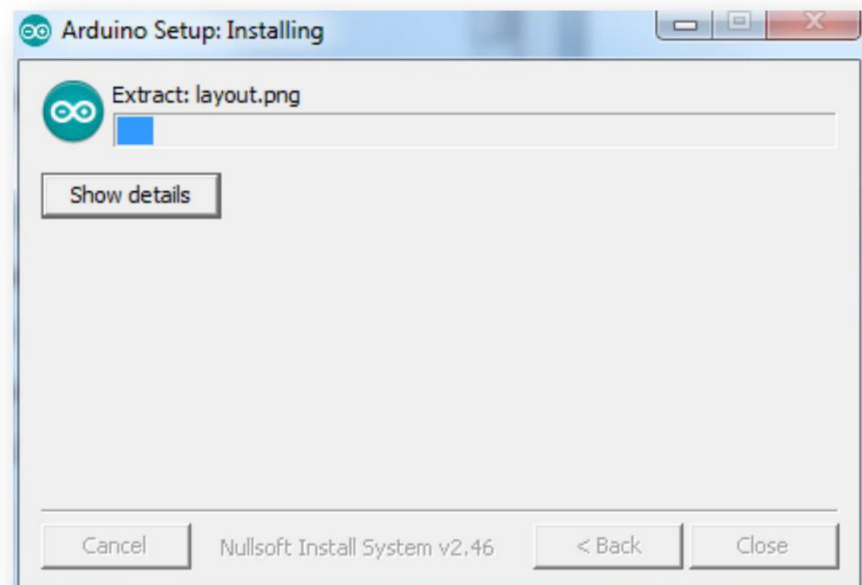
Cliquer sur **next**



Cliquer sur **install**



A la fin, cliquer sur Close

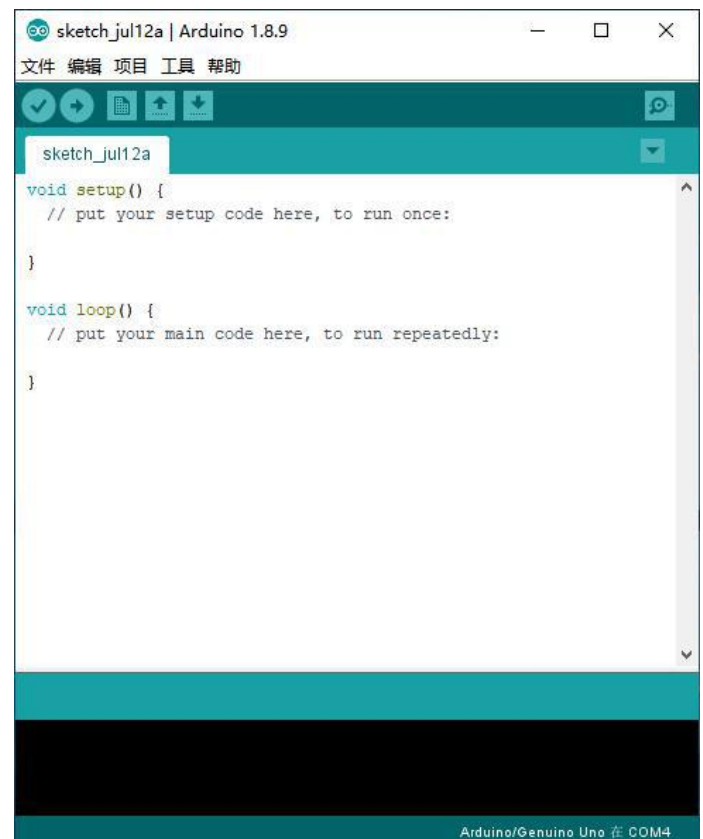


ÉTAPE 5:

Installation des drivers Arduino : Cliquer sur
Install Ensuite, l'icône suivante apparaît sur le
bureau

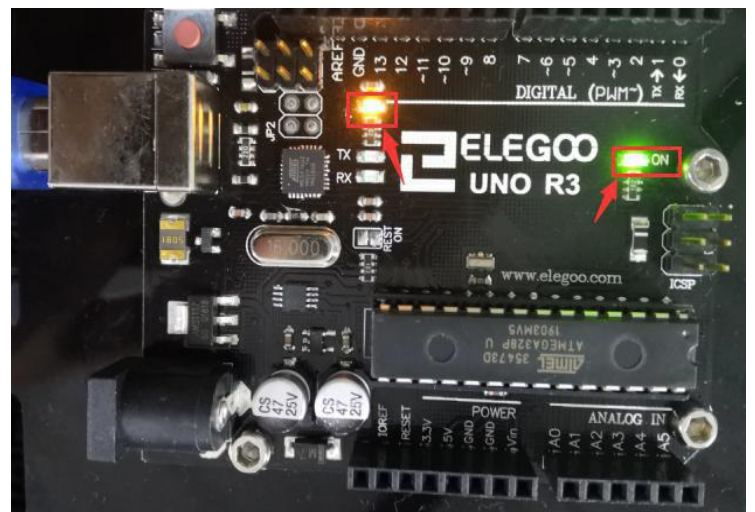


Double-cliquez pour entrer dans
l'environnement de développement



ÉTAPE 6:

Connectez la voiture à l'ordinateur.



ÉTAPE 7:

ouvrez l'IDE Arduino. Sélectionnez
→ "Port:" → "COM 8".

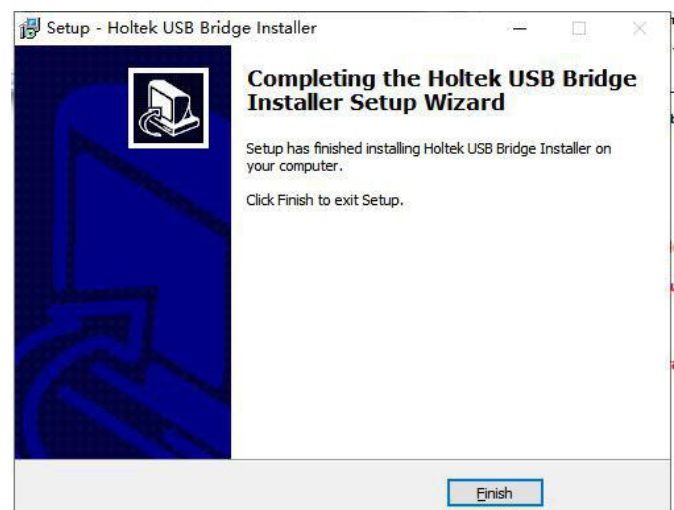
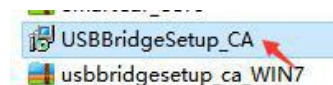
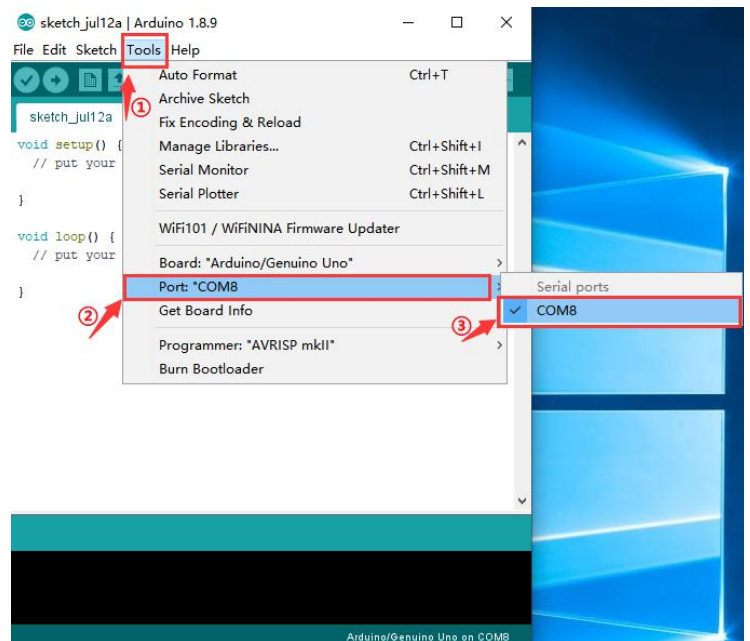
Chaque carte Arduino Uno a un port COM différent sur le même ordinateur et habituellement le numéro COM avec un nom suffixe "(Arduino / Genuino Uno)" dans Arduino

1.8.2. Vous devez choisir le numéro COM de l'affichage actuel.

La carte contrôleur de la voiture robotique n'a pas besoin d'installer le logiciel pilote sur les systèmes d'exploitation Windows 10, Linux et macOS. Si vous ne trouvez pas le dispositif de voiture robotique dans le gestionnaire de périphériques, veuillez utiliser un autre câble USB et connectez la voiture robot à un autre port USB. Veuillez connecter la voiture robot à d'autres ordinateurs pour vous assurer qu'il ne s'agit pas d'un problème informatique.

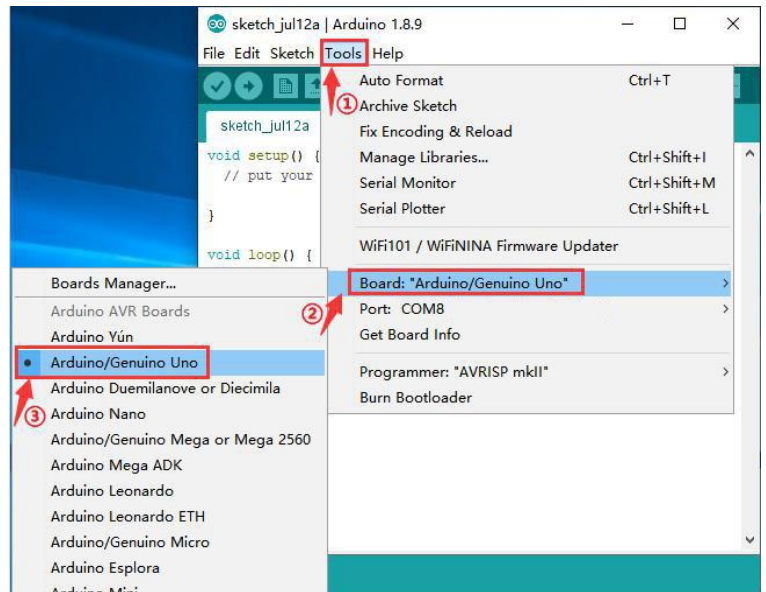
Si le système d'exploitation de votre ordinateur est Windows 7, vous devrez télécharger l'archive `usbbridgesetup_ca_WIN7` sur notre site web :

<http://www.elegoo.com/download/>
Dézippez le fichier zip et lancez l'installateur "USBBridgeSetup_CA"



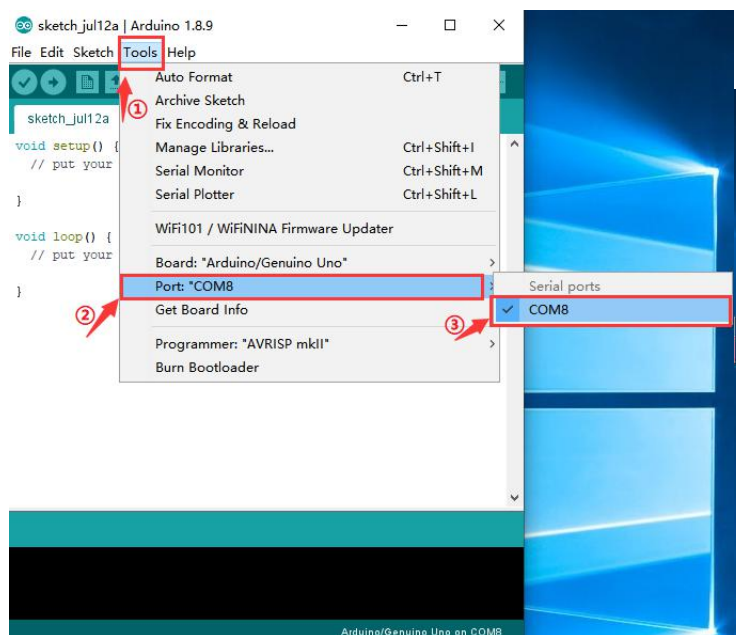
ÉTAPE 8:

Une fois le pilote installé, ouvrez l'IDE, puis cliquez sur "Outils" -> "Conseil" -> "Arduino / Genuino Uno".



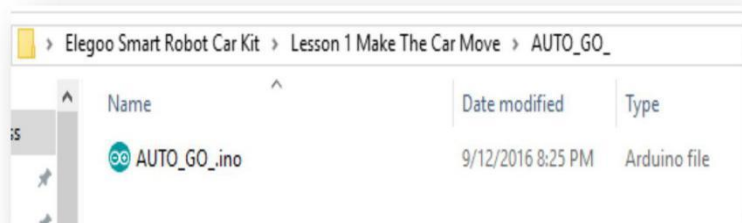
ÉTAPE 9:

Clic "Tools" → "Port" → "COM".

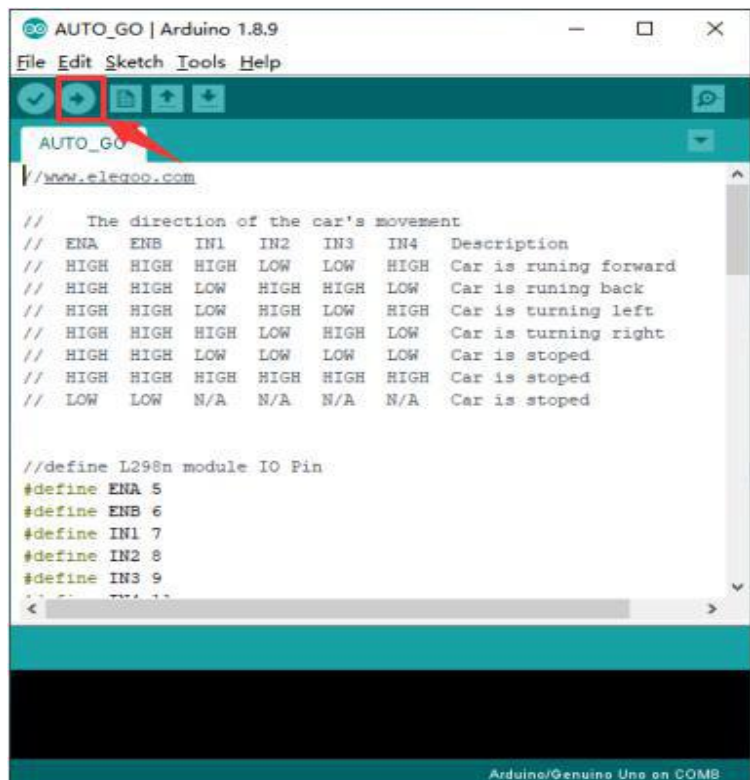


ÉTAPE 10:

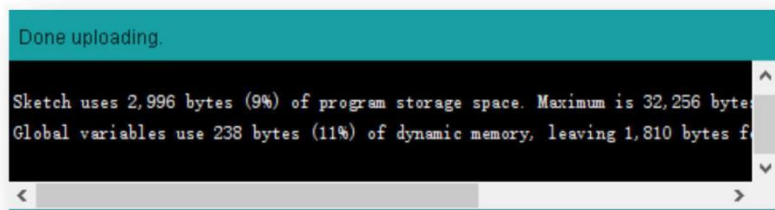
Ouvrez le fichier de code dans le répertoire
"Lesson 1 Make The Car Move
\\AUTO_GO_\\AUTO_GO_.ino"



et téléchargez-le sur la carte contrôleur UNO.
(CONSEILS: Le module bluetooth doit être retiré à chaque fois que vous téléchargez le programme, ou il sera impossible de télécharger le programme.)



L'image ci-dessus montre qu'elle est téléchargée avec succès.





<http://www.elegoo.com>

2020.10.26
